

# Compléments sur l'analyse de la variance à un facteur

Frédéric Bertrand<sup>1</sup> & Myriam Maumy<sup>1</sup>

<sup>1</sup>IRMA, Université de Strasbourg  
Strasbourg, France

ÉD SVS  
2015-2016

# Sommaire

- 1 Violation des conditions d'application
- 2 Transformation des variables
- 3 Grandeur de l'effet expérimental
- 4 Puissance
  - Puissance a posteriori
  - Détermination du nombre de répétitions
- 5 Facteur à effets aléatoires

## Références

Ce cours s'appuie essentiellement sur

- 1 le livre David C. Howell, **Méthodes statistiques en sciences humaines** traduit de la sixième édition américaine aux éditions de Boeck, 2008.
- 2 le livre de Pierre Dagnelie, **Statistique théorique et appliquée**, Tome 2, aux éditions de Boeck, 1998.
- 3 le livre de Hardeo Sahai et Mohammed I. Ageel, **The Analysis of Variance : Fixed, Random and Mixed Models**, aux éditions Birkhäuser, 2000.

# Sommaire

- 1 Violation des conditions d'application
- 2 Transformation des variables
- 3 Grandeur de l'effet expérimental
- 4 Puissance
  - Puissance a posteriori
  - Détermination du nombre de répétitions
- 5 Facteur à effets aléatoires

## Cadre

Comme nous l'avons vu, l'analyse de la variance à un facteur se base sur les conditions d'application imposant

- 1 l'indépendance des variables « erreurs »,
- 2 la normalité des variables « erreurs »,
- 3 l'homogénéité des variances des variables « erreurs ».

## L'indépendance des variables « erreurs »

Les sujets doivent être répartis aléatoirement dans les groupes. Enfreindre la condition d'application d'indépendance des variables « erreurs » nuit gravement à la santé de l'analyse de la variance.

Lorsque nous nous trouvons dans une situation où un même sujet aura subi plusieurs traitements, ou un même sujet aura été vu plusieurs fois, nous serons alors dans le cas où il faudra utiliser les plans à mesures répétées. Ce sujet sera traité dans un prochain chapitre.

## La normalité des variables « erreurs »

En ce qui concerne la condition d'application de normalité des variables « erreurs », nous sommes tout aussi stricts : il ne faut pas l'enfreindre.

Il faut savoir que d'autres techniques statistiques existent lorsque la condition de normalité n'est pas vérifiée.

Par exemple, nous pouvons envisager des transformations normalisantes. Nous renvoyons le lecteur au paragraphe suivant pour de plus amples renseignements à ce sujet.

## L'homogénéité des variables « erreurs »

En ce qui concerne la condition d'application d'homogénéité, nous sommes encore aussi stricts : il ne faut absolument pas l'enfreindre.

Il faut savoir que d'autres techniques statistiques existent lorsque la condition d'homogénéité n'est pas vérifiée. Par exemple, Box (1954) a montré que dans le cas de variances hétérogènes, la distribution  $F$  adéquate à laquelle il faut comparer  $F_{obs}$  est une  $F$  régulière avec des  $ddl$  modifiés. Pour de plus amples détails sur cette procédure, nous renvoyons en première lecture au livre de Howell et en seconde lecture à l'article de Box. Mais l'approche de Box présente un inconvénient majeur : elle est extrêmement conservatrice. Il existe toutefois des alternatives.

## Les alternatives existantes

Welch (1951) a proposé une autre approche, que nous ne présenterons pas ici par manque de temps. Le lecteur intéressé par ce sujet pourra en première lecture ouvrir le livre de Howell (sixième édition) à la page 327, puis aller lire l'article original de Welch. Il est à noter que la procédure de Welch se trouve dans la plupart des logiciels statistiques.

Enfin, à titre d'information, Wilcox (1987), dans son ouvrage « **New statistical procedures for the social sciences** » a un avis tranché sur les conséquences de l'hétérogénéité des variances. Il conseille d'utiliser la procédure de Welch, et en particulier lorsque les échantillons sont de tailles inégales.

## Une dernière remarque

Lorsque l'une des deux conditions (la condition de normalité des variables erreurs ou la condition d'homogénéité des variables erreurs) n'est pas vérifiée au moyen d'un test statistique, il faut s'assurer que cela n'est pas dû à une valeur extrême ou aberrante. Par exemple, pour savoir si une des valeurs recueillies n'est pas représentative, nous pouvons par exemple utiliser **les tests de Grubbs ou de Dixon**. Pour ce sujet, le lecteur pourra consulter le cours qui est en ligne.

# Sommaire

- 1 Violation des conditions d'application
- 2 Transformation des variables**
- 3 Grandeur de l'effet expérimental
- 4 Puissance
  - Puissance a posteriori
  - Détermination du nombre de répétitions
- 5 Facteur à effets aléatoires

## Transformations normalisantes

Il n'est pas conseillé dans un premier temps, d'utiliser les transformations normalisantes, mais plutôt d'avoir une réflexion profonde sur la nature des données à analyser et sur le modèle statistique à utiliser.

En dernier recours, nous pourrions les envisager, comme nous l'avons conseillé dans le paragraphe précédent. Il en existe un certain nombre. Voici les principales :

$y'_i = \log(y_i)$	la transformation logarithmique,
$= y_i^\gamma$	la transformation puissance,
$= \Phi^{-1}(y_i)$	la transformation réciproque,
$= \arcsin(\sqrt{y_i})$	la transformation arc sinus,
$= \dots$	

## Remarque

Il est conseillé, au sujet de ces transformations, de lire les pages 327 à 334 du livre de Howell (sixième édition) pour savoir comment les appliquer et dans quel cas il faut utiliser celle-ci plutôt que celle-la.

## Et si rien ne marche

Si nous n'avons toujours pas les conditions requises après ces transformations, il faut alors utiliser le test non paramétrique de Kruskal-Wallis. Ce test sera présenté dans un chapitre prochain, avec les tests non paramétriques qui peuvent être utilisés pour des analyses.

# Sommaire

- 1 Violation des conditions d'application
- 2 Transformation des variables
- 3 Grandeur de l'effet expérimental**
- 4 Puissance
  - Puissance a posteriori
  - Détermination du nombre de répétitions
- 5 Facteur à effets aléatoires

## Contexte

À l'heure actuelle, il existe au moins six mesures de la grandeur de l'effet expérimental. Elles sont toutes différentes et prétendent toutes être moins biaisées que les autres mesures. Ici, dans ce cours nous présenterons uniquement une des mesures les plus courantes : le  $\eta^2$ .

## Mesure de la taille de l'effet $\eta^2$

Quand le test d'égalité des moyennes est rejeté (l'hypothèse nulle  $\mathcal{H}_0$  est rejetée), nous pouvons souhaiter donner une mesure de la taille de la différence entre moyennes.

Nous définissons  $\eta^2$  comme le « pourcentage » de la variabilité des données  $Y_{ij}$  expliquée par la différence entre les groupes :

$$\begin{aligned}\eta^2 &= 1 - \frac{SC_R}{SC_{Tot}} \\ &= \frac{SC_{Facteur}}{SC_{Tot}}.\end{aligned}$$

## Retour à l'exemple des laboratoires

Variation	<i>SC</i>	<i>ddl</i>	<i>CM</i>	<i>F<sub>obs</sub></i>	<i>F<sub>c</sub></i>
Due au facteur	118,467	2	59,233	9,49	3,35
Résiduelle	168,500	27	6,241		
Totale	286,967	29			

Ici nous décidons de rejeter ( $\mathcal{H}_0$ ) et nous calculons  $\eta^2$  :

$$\eta^2 = \frac{118,467}{286,967} \simeq 0,413.$$

## Rappel

Dans l'analyse de la régression linéaire simple, nous utilisons le coefficient de détermination  $R^2$  pour mesurer le pourcentage de la variance de la variable  $Y$  expliquée par le modèle.

Rappelons ici sa définition :

$$R^2 = 1 - \frac{SC_{res}}{SC_{Tot}} = \frac{SC_{Regression}}{SC_{Tot}}.$$

Cette égalité ressemble beaucoup à celle qui définit le eta carré. Nous pouvons donc faire un parallèle entre ces deux mesures.

# Sommaire

- 1 Violation des conditions d'application
- 2 Transformation des variables
- 3 Grandeur de l'effet expérimental
- 4 Puissance**
  - Puissance a posteriori
  - Détermination du nombre de répétitions
- 5 Facteur à effets aléatoires

## Cas de l'analyse de la variance à un facteur fixe

Nous nous intéressons à la puissance  $1 - \beta$ , où  $\beta$  est le risque de commettre une erreur de deuxième espèce, du test  $F$  d'analyse de la variance pour le test de l'hypothèse nulle

$$(\mathcal{H}_0) : \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_I = 0$$

contre l'hypothèse alternative

$$(\mathcal{H}_1) : \text{Il existe } i_0 \in \{1, 2, \dots, I\} \text{ tel que } \alpha_{i_0} \neq 0.$$

## Calcul de la puissance

Cette puissance  $1 - \beta$  est donnée par la formule suivante :

$$1 - \beta = \mathbb{P} \left[ F'(I - 1, I(J - 1); \lambda) > F(I - 1, I(J - 1); 1 - \alpha) \right],$$

où  $F(I - 1, I(J - 1); 1 - \alpha)$  est le  $100(1 - \alpha)$  quantile de la loi de Fisher à  $I - 1$  et  $I(J - 1)$  degrés de liberté et

$F'(I - 1, I(J - 1); \lambda)$  est une variable aléatoire qui suit une loi de Fisher non-centrale à  $I - 1$  et  $I(J - 1)$  degrés de liberté et de paramètre de non-centralité  $\lambda$ .

## Calcul de la puissance - Suite

Ce paramètre de non-centralité  $\lambda$  est égal à :

$$\lambda = \frac{J}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^I \alpha_i^2,$$

où  $J$  désigne la taille de chaque échantillon,  $I$  le nombre de modalités du facteur étudié,  $\sigma^2$  la variance de la population et  $\alpha_i$  les paramètres présents dans l'équation du modèle statistique.

## Calcul du paramètre $\phi$ dans le cas équilibré

Lorsque nous utilisons une loi de Fisher non centrale à  $\nu_1$  et  $\nu_2$  *ddl* et de paramètre de non-centralité  $\lambda$ , nous introduisons le paramètre de non-centralité normalisé  $\phi$  défini par :

$$\phi = \sqrt{\frac{2\lambda}{\nu_1 + 1}}.$$

Dans notre cas, nous obtenons après substitution et simplifications :

$$\phi = \frac{1}{\sigma} \sqrt{\frac{J}{I} \sum_{i=1}^I \alpha_i^2}.$$

## Calcul du paramètre $\phi$ dans le cas déséquilibré

Si le nombre de répétitions  $n_i$  effectué pour chaque modalité  $i$  du facteur  $\alpha$  n'est pas constant, c'est-à-dire si le plan expérimental n'est pas équilibré, le paramètre de non-centralité  $\lambda$  devient :

$$\lambda = \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^l n_i \alpha_i^2.$$

Le paramètre de non-centralité normalisé  $\phi$  est alors :

$$\phi = \frac{1}{\sigma} \sqrt{\frac{1}{l} \sum_{i=1}^l n_i \alpha_i^2}.$$

## Remarque

Il faut avoir à l'esprit que nous sommes dans l'impossibilité de calculer exactement le paramètre  $\phi$  ou le paramètre  $\lambda$ . (Il y a cette relation que nous venons d'exposer qui lie les deux paramètres.)

Au mieux, nous serons capable de donner une estimation de  $\phi$  car nous ne pourrons jamais connaître la variance  $\sigma^2$  de la population.

## Remarque

Il est d'usage de travailler sur  $\phi$  car les abaques que nous allons utiliser pour calculer les puissances se servent du paramètre  $\phi$  et non du paramètre  $\lambda$ .

## Puissance *a posteriori*

Nous obtenons la puissance *a posteriori* du test de l'absence d'effet du facteur  $\alpha$  en remplaçant dans la formule appropriée ci-dessus. Le choix se fait en fonction du fait que le plan expérimental est équilibré ou non, les valeurs des paramètres par les estimations que nous avons obtenues en réalisant l'analyse de la variance. Généralement nous considérons qu'une puissance de 0,8 est satisfaisante et qu'alors la décision de ne pas rejeter l'hypothèse nulle ( $\mathcal{H}_0$ ) est « vraiment » associée à l'absence d'effet du facteur considéré.

## Détermination du nombre de répétitions

Une autre approche serait de déterminer *a priori* le nombre de répétitions  $J$  nécessaires pour obtenir une valeur de puissance du test supérieure à un niveau fixé à l'avance.

L'intérêt de cette démarche réside dans le fait que nous ne connaissons pas a priori si le test que nous allons réaliser une fois que les expériences ont été réalisées sera significatif ou non à un seuil  $\alpha$  fixé à l'avance.

Le fait de ne pas rejeter l'hypothèse nulle ( $\mathcal{H}_0$ ) en ayant un risque élevé de commettre une erreur de deuxième espèce rendrait cette décision très peu fiable et ne permettrait pas de conclure avec une confiance suffisante à l'absence d'un effet du facteur étudié sur la réponse.

C'est pourquoi dans de nombreux domaines comme les études cliniques, où les expériences peuvent durer plusieurs années, il est primordial de s'assurer que si une différence existe il y aura un faible risque de ne pas la mettre en évidence. Généralement nous considérons qu'une puissance de 0,8 est satisfaisante ; dans certains cas nous visons même une puissance de 0,9.

Nous pouvons utiliser directement la formule ci-dessus pour déterminer le nombre de répétitions nécessaires à l'obtention d'une valeur minimale de puissance. Il faut néanmoins avoir une idée de la valeur minimale que peut prendre la somme  $\sum_{i=1}^I n_i \alpha_i^2$  et la valeur maximale que peut avoir  $\sigma^2$ . Ces valeurs doivent être déterminées par un expert du domaine considéré.

## Détermination du nombre de répétitions à l'aide de la plus petite différence détectable

Dans ce type d'étude prospective, la situation est compliquée par le fait qu'il est difficile d'évaluer le terme  $\sum_{i=1}^I \alpha_i^2$ . Nous introduisons alors le concept de plus petite différence détectable  $\Delta$ , ce qui revient à évaluer le sensibilité du test en terme d'amplitude entre les effets des différents niveaux du facteur étudié. Ainsi nous chercherons à ce que la probabilité de détecter une amplitude  $|\alpha_i - \alpha_j|$  entre les effets  $\alpha_i$  et  $\alpha_j$  de deux modalités  $i$  et  $j$  différentes du facteur étudié strictement supérieure à  $\Delta$  soit élevée.

## Calcul de la puissance

Ainsi pour faire le calcul de la puissance nous nous plaçons dans le pire des cas, c'est-à-dire celui pour lequel tous les effets sont nuls sauf deux  $\alpha_{i_0}$  et  $\alpha_{j_0}$  pour lesquels il existe un écart en valeur absolue égal à  $\Delta$ . Alors  $|\alpha_{i_0}| = |\alpha_{j_0}| = \Delta/2$ . Nous obtenons alors :

$$\begin{aligned}\lambda &= \frac{J}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^I \alpha_i^2 \\ &= \frac{J}{2\sigma^2} (\alpha_{i_0}^2 + \alpha_{j_0}^2) \\ &= \frac{J}{4\sigma^2} \Delta^2.\end{aligned}$$

## Calcul de la puissance - Suite et fin

Nous utilisons la formule ci-dessus pour déterminer les valeurs de  $J$  pour lesquelles la puissance  $1 - \beta$  est supérieure à une valeur  $1 - \beta_0$  fixée à l'avance, généralement 0,8 soit 80%. Remarquons que là encore il est nécessaire de connaître  $\sigma^2$  ou au moins d'avoir une idée précise de la valeur de ce paramètre ce qui n'est malheureusement généralement pas le cas. Dans cette situation nous considérons plutôt le paramètre de sensibilité  $\Delta/\sigma$  à la place de  $\Delta$ .

## Exemple : D'après le livre de Georges Parreins.

On veut tester 4 types de carburateurs. Pour chaque type, on dispose de 6 pièces que l'on monte successivement en parallèle sur 4 voitures que l'on suppose avoir des caractéristiques parfaitement identiques. Le tableau indique pour chaque essai la valeur d'un paramètre lié à la consommation :

<i>Essai / Carburateur</i>	$A_1$	$A_2$	$A_3$	$A_4$
1	21	23	18	20
2	24	23	19	21
3	25	32	28	25
4	20	23	19	15
5	34	32	24	29
6	17	15	14	9

## Exemple : D'après le livre de Georges Parreins

Nous voulons tester 4 types de carburateurs. Pour cela, nous avons réalisé une ANOVA à un facteur fixe et obtenu le tableau de l'ANOVA suivant :

Variation	<i>SC</i>	<i>ddl</i>	<i>CM</i>	$F_{obs}$	$F_c$
Due au facteur	100,83	3	33,61	0,888	3,10
Résiduelle	757,00	20	37,85		
Totale	857,83	23			

# Sommaire

- 1 Violation des conditions d'application
- 2 Transformation des variables
- 3 Grandeur de l'effet expérimental
- 4 Puissance
  - Puissance a posteriori
  - Détermination du nombre de répétitions
- 5 Facteur à effets aléatoires

## Rappel

Dans l'analyse de la variance à un facteur à effets fixes avec  $l$  modalités, nous observons pour chaque modalité du facteur  $n_i$  réalisations indépendantes d'une variable aléatoire  $Y$ . Nous savons que le modèle utilisé dans cette analyse s'écrit :

$$Y_{ij} = \mu + \alpha_i + \varepsilon_{ij}, \quad j = 1, \dots, n_i, \quad i = 1, \dots, l,$$

où  $\varepsilon_{ij}$  sont indépendantes et  $\mathcal{L}(\varepsilon_{ij}) = \mathcal{N}(0; \sigma^2)$ . Cette variable représente l'erreur commise lors des observations,  $\mu$  désigne l'effet « global » ou moyenne générale de la variable aléatoire  $Y$  et les effets  $\alpha_i$  satisfont la contrainte  $\sum_{i=1}^l \alpha_i = 0$ .

## Un nouveau modèle

Mais ce modèle ne correspond pas toujours à la réalité. Dans certains cas, en particulier quand les modalités sont choisies au hasard, le fait de supposer que les effets sont fixes n'est pas adapté. Nous sommes amenés à considérer que chaque contribution  $\alpha_i$  est une réalisation, indépendante des autres réalisations, d'une variable aléatoire  $A_i$  de loi  $\mathcal{N}(0; \sigma_A^2)$ , elle même indépendante de  $\mathcal{E}$ . Dans ces conditions le modèle s'écrit :

$$Y_{ij} = \mu + A_i + \mathcal{E}_{ij}, \quad j = 1, \dots, n_i, \quad i = 1, \dots, l.$$

## Mise en place du test de l'effet du facteur aléatoire

Nous nous proposons de tester l'hypothèse nulle

$$(\mathcal{H}_0) : \sigma_A^2 = 0$$

contre l'hypothèse alternative

$$(\mathcal{H}_1) : \sigma_A^2 \neq 0.$$

## Remarque

Ce test ne compare plus les moyennes mais teste au moyen de la variance du facteur  $A$ , si il y a un effet de ce facteur aléatoire.

## Notations et propriétés

Si  $\bar{Y}_i$  et  $\bar{Y}$  désignent respectivement la moyenne des  $Y_{ij}$  où  $j = 1, \dots, n_i$  et la moyenne de toutes les variables  $Y_{ij}$ , un calcul simple nous montre que les lois des trois variables sont :

$$\mathcal{L}(Y_{ij}) = \mathcal{N}(\mu; \sigma^2 + \sigma_A^2), \quad \mathcal{L}(\bar{Y}_i) = \mathcal{N}\left(\mu; \frac{\sigma^2}{n_i} + \sigma_A^2\right),$$

$$\mathcal{L}(\bar{Y}) = \mathcal{N}\left(\mu; \frac{\sigma^2}{n} + \frac{\sigma_A^2}{n^2} \sum_{i=1}^I n_i^2\right).$$

## Tableau de l'ANOVA

Variation	SC	ddl	CM	$F_{obs}$	c
Due au facteur A	$\sum(\bar{y}_i - \bar{y})^2$	$l - 1$	$cm_A$	$\frac{cm_A}{cm_R}$	c
Résiduelle	$\sum(y_{ij} - \bar{y}_i)^2$	$n - l$	$cm_R$		
Totale	$\sum(y_{ij} - \bar{y})^2$	$n - 1$			

### Remarque :

Nous retrouvons strictement les mêmes formules que celles du cas de l'analyse de la variance à un facteur à effets fixes.

## Propriété

Si les trois conditions sont satisfaites et si l'hypothèse nulle ( $\mathcal{H}_0$ ) est vraie alors

$$F_{obs} = \frac{cm_A}{cm_R}$$

est une réalisation d'une variable aléatoire  $F$  qui suit une loi de Fisher à  $l - 1$  degrés de liberté au numérateur et  $n - l$  degrés de liberté au dénominateur. Cette loi est notée  $\mathcal{F}_{l-1, n-l}$ .

## Décision

Pour un seuil donné  $\alpha$  (=5%=0,05 en général), les tables de Fisher nous fournissent une valeur critique  $c$  telle que  $\mathbb{P}_{(\mathcal{H}_0)}(F \leq c) = 1 - \alpha$ . Alors nous décidons :

$$\begin{cases} \text{si } F_{obs} < c & (\mathcal{H}_0) \text{ est vraie,} \\ \text{si } c \leq F_{obs} & (\mathcal{H}_1) \text{ est vraie.} \end{cases}$$

## Des remarques importantes

- 1 La démarche pratique est donc la même que dans l'analyse à un facteur à effets fixes.
- 2 Cependant, les comparaisons multiples, lorsque l'hypothèse alternative ( $\mathcal{H}_1$ ) est acceptée, n'ont plus de sens et ne doivent pas être effectuées.
- 3 De même, le calcul de la puissance est différent.
- 4 De plus, la normalité des erreurs ne peut plus être testée.
- 5 En revanche, la normalité des  $Y_{ij} - \mu$ , quantités qui sont estimées par  $y_{ij} - \bar{y}$ , peut être testée.