

# Devoir en temps libre n° 5

## Exercice 1 Modèle linéaire : cas des erreurs centrées et non corrélées.

Nous considérons une variable d'intérêt  $Y$  et  $k$  variables exogènes  $(X_1, \dots, X_k)$  que nous avons pu observer sur un échantillon de taille  $n$ . Pour l'observation  $i$ , nous avons donc le vecteur ligne  $(Y_i, X_{1,i}, \dots, X_{k,i})$ . Considérons un modèle linéaire :

$$\mathbf{Y} = X\boldsymbol{\theta} + \boldsymbol{\epsilon}, \quad (1)$$

où  $X$  est la matrice de taille  $(n, k)$  des données exogènes où chaque ligne est constituée par un individu et chaque colonne est associée à l'une des variables  $X_k$  que nous avons observées,  $\boldsymbol{\theta}$  est un vecteur de  $k$  paramètres inconnus et  $\boldsymbol{\epsilon}$  un vecteur aléatoire de taille  $n$ .

Nous faisons uniquement les deux hypothèses suivantes sur la loi du vecteur  $\boldsymbol{\epsilon}$  :

(H1)  $\mathbb{E}[\boldsymbol{\epsilon}] = 0$ .

(H2)  $\text{Var}[\boldsymbol{\epsilon}] = \sigma^2 I_n$ , où  $\sigma$  est inconnu et est de ce fait un paramètre additionnel du modèle.

(H3)  $X'X \in \mathcal{GL}_k(\mathbb{R})$ .

Nous notons  $[X]$ , le sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$  engendré par les colonnes de la matrice  $X$ . Pour  $F$  un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$ , nous notons  $P_F$  le projecteur orthogonal sur  $F$ .

1. Déterminer  $\hat{\boldsymbol{\theta}}$  l'estimateur des moindres carrés du vecteur de paramètres  $\boldsymbol{\theta}$  du modèle (1). Préciser le biais et la variance de  $\hat{\boldsymbol{\theta}}$  ainsi qu'une expression du projecteur  $P_{[X]}$  à l'aide de la matrice  $X$ .
2. Nous nous intéressons aux propriétés du carré moyen résiduel,  $\frac{1}{n-k} \left\| \mathbf{Y} - X\hat{\boldsymbol{\theta}} \right\|^2$ , en tant qu'estimateur  $\hat{\sigma}^2$  du paramètre  $\sigma^2$ .
  - a. Montrer que  $(n-k)\hat{\sigma}^2 = \text{Tr}(\boldsymbol{\epsilon}' P_{[X]^\perp} \boldsymbol{\epsilon})$ .
  - b. En déduire que  $(n-k)\mathbb{E}[\hat{\sigma}^2] = \sigma^2 \text{Tr}(P_{[X]^\perp} \mathbb{E}[\boldsymbol{\epsilon}' \boldsymbol{\epsilon}])$ .
  - c. Conclure.
3.  $\hat{\boldsymbol{\theta}}$  et  $\hat{\sigma}^2$  sont-ils corrélés ?
4. L'objectif est de montrer que l'estimateur des moindres carrés  $\hat{\boldsymbol{\theta}}$  est l'unique estimateur linéaire sans biais optimal parmi tous les estimateurs linéaires sans biais (Théorème de Gauss-Markov). L'optimalité signifie que pour tout autre estimateur linéaire sans biais  $\tilde{\boldsymbol{\theta}}$  de  $\boldsymbol{\theta}$  :

$$\text{Var}[\tilde{\boldsymbol{\theta}}] - \text{Var}[\hat{\boldsymbol{\theta}}] \in \mathcal{S}_n^+. \quad (2)$$

- a. Soit  $\tilde{\boldsymbol{\theta}}$  un estimateur linéaire sans biais de  $\boldsymbol{\theta}$ . Justifier qu'il existe une matrice  $M$  de taille  $(k, n)$  telle que  $\tilde{\boldsymbol{\theta}} = MY$ . Montrer que  $MX = I_k$ .

- b. Trouver une matrice  $T$  de taille  $(k, n)$  telle que  $\hat{\theta} = TP_{[X]}Y$ .
- c. Montrer que  $\tilde{\theta} = \hat{\theta} + MP_{[X]^\perp}Y$  et que les deux termes du membre de droite de l'équation précédente ne sont pas corrélés. En déduire le théorème de Gauss-Markov.

### Exercice 2 Moindres carrés généralisés

Nous considérons une variable d'intérêt  $Y$  et  $k$  variables exogènes  $(X_1, \dots, X_k)$  que nous avons pu observer sur un échantillon de taille  $n$ . Pour l'observation  $i$ , nous avons donc le vecteur ligne  $(Y_i, X_{1,i}, \dots, X_{k,i})$ . Considérons un modèle linéaire :

$$\mathbf{Y} = X\boldsymbol{\theta} + \boldsymbol{\epsilon}, \quad (3)$$

où  $X$  est la matrice de taille  $(n, k)$  des données exogènes où chaque ligne est constituée par un individu et chaque colonne est associée à l'une des variables  $X_k$  que nous avons observées,  $\boldsymbol{\theta}$  est un vecteur de  $k$  paramètres inconnus et  $\boldsymbol{\epsilon}$  un vecteur aléatoire de taille  $n$ .

Nous faisons uniquement les deux hypothèses suivantes sur la loi du vecteur  $\boldsymbol{\epsilon}$  :

- (H1)  $\mathbb{E}[\boldsymbol{\epsilon}] = 0$ .
- (H2)  $\text{Var}[\boldsymbol{\epsilon}] = \sigma^2\Sigma$ , où  $\Sigma$  est une matrice connue et  $\sigma$  est inconnu ce qui en fait un paramètre additionnel du modèle.
- (H3)  $X'X \in \mathcal{GL}_k(\mathbb{R})$ .

1. Déterminer l'estimateur  $\hat{\boldsymbol{\theta}}$  des moindres carrés ordinaires du vecteur de paramètre  $\boldsymbol{\theta}$  du modèle 3, puis calculer son biais ainsi que sa variance.
2. L'espace vectoriel  $\mathbb{R}^n$  est désormais muni de la métrique définie par la distance suivante :

$$\forall(\mathbf{y}_1, \mathbf{y}_2) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n, \quad \|\mathbf{y}_1 - \mathbf{y}_2\|_\Sigma^2 = (\mathbf{y}_1 - \mathbf{y}_2)' \Sigma^{-1} (\mathbf{y}_1 - \mathbf{y}_2). \quad (4)$$

Vérifier que l'équation (5) suivante permet bien de définir un unique estimateur des moindres carrés généralisés  $\hat{\boldsymbol{\theta}}_{\mathbf{G}}$ .

$$\hat{\boldsymbol{\theta}}_{\mathbf{G}} = \operatorname{argmin}_{\boldsymbol{\theta} \in \mathbb{R}^k} (\|\mathbf{Y} - X\boldsymbol{\theta}\|_\Sigma^2). \quad (5)$$

Donner l'expression de  $\hat{\boldsymbol{\theta}}_{\mathbf{G}}$ , son espérance et sa variance.

3. Retrouver le résultat de la question 2. en utilisant les changements de variable  $\tilde{\mathbf{Y}} = \Sigma^{-1/2}\mathbf{Y}$ ,  $\tilde{X} = \Sigma^{-1/2}X$  et  $\tilde{\boldsymbol{\epsilon}} = \Sigma^{-1/2}\boldsymbol{\epsilon}$ , avec  $\Sigma^{-1/2}$  est l'unique matrice définie positive dont le carré est égal à  $\Sigma^{-1}$ , puis en appliquant le théorème de Gauss-Markov, démontré à l'exercice 1, au modèle (6) ci-dessous.

$$\tilde{\mathbf{Y}} = \tilde{X}\boldsymbol{\theta} + \tilde{\boldsymbol{\epsilon}}, \quad (6)$$

4. En déduire une généralisation du théorème de Gauss-Markov au cas de l'estimation par moindres carrés généralisés ainsi que l'optimalité de l'estimateur  $\hat{\boldsymbol{\theta}}_{\mathbf{G}}$  parmi la classe des estimateurs linéaires sans biais de  $\boldsymbol{\theta}$ .
5. Comparer la variance de  $\hat{\boldsymbol{\theta}}$  et  $\hat{\boldsymbol{\theta}}_{\mathbf{G}}$ . Quelle est l'inégalité matricielle associée ?
6. Trouver un estimateur sans biais de  $\sigma^2$ .