

T. D. n^o 7

Maximum de vraisemblance, tests et modèles linéaires

Exercice 1 Efficacité et maximum de vraisemblance.

Soit $\theta \in \mathbb{R}^*$, X une variable aléatoire suivant une loi normale d'espérance $1/\theta$ et d'écart-type 1 et (X_1, \dots, X_n) un échantillon indépendant de taille n de loi parente X .

1. Quel est l'estimateur $\hat{\theta}_n$ par maximum de vraisemblance de θ ?
2. L'estimateur $\hat{\theta}_n$ est-il sans biais, asymptotiquement sans biais ? L'estimateur $\hat{\theta}_n$ est-il efficace, asymptotiquement efficace ?
3. Montrer que :

$$\sqrt{n} (\hat{\theta}_n - \theta_0) \xrightarrow{\text{loi}} \mathcal{N}(0, \theta_0).$$

Vous pourrez utiliser, sans le démontrer, la propriété suivante.

Méthode Delta

Soit $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+$ telle que $\lim_{n \rightarrow +\infty} f(n) = +\infty$, a un vecteur de \mathbb{R}^p , $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite de vecteurs de \mathbb{R}^p tels que :

$$f(n)(X_n - a) \xrightarrow{\text{loi}} \mathcal{N}(0, \Sigma),$$

où Σ est une matrice réelle définie positive.

Soit $g : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^q$ différentiable en a , $G(a)$ la matrice réelle de taille (p, q) de ses dérivées premières évaluées en a :

$$G(a) = \begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial u_1}(a) & \cdots & \frac{\partial g_1}{\partial u_p}(a) \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \frac{\partial g_q}{\partial u_1}(a) & \cdots & \frac{\partial g_q}{\partial u_p}(a) \end{pmatrix}.$$

Alors :

$$f(n)(g(X_n) - g(a)) \xrightarrow{\text{loi}} \mathcal{N}(0, G(a)\Sigma G(a)'),$$

où $G(a)'$ est la transposée de $G(a)$.

4. En déduire que l'estimateur $\hat{\theta}_n$ est normalement asymptotiquement efficace. Qu'en concluez-vous ?

Exercice 2 Test d'un paramètre d'une loi de Weibull.

Soit X une variable aléatoire X qui suit une loi de Weibull de densité :

$$f(x, \theta, \lambda) = \lambda \theta x^{\theta-1} \exp^{-\lambda x^\theta}$$

avec $\lambda > 0$, $\theta > 0$ et $x > 0$.

Le paramètre θ est supposé connu.

Soit (X_1, \dots, X_n) un échantillon de taille n de loi parente X .

Nous nous intéressons au problème de test suivant :

$$\begin{cases} H_0 : \lambda = \lambda_0 \\ H_1 : \lambda = \lambda_1 \end{cases} \quad \text{avec } \lambda_1 < \lambda_0.$$

1. Déterminez la loi de la variable $Z = \lambda X^\theta$.
2. Déterminez la forme de la région critique du W du test en utilisant la méthode de Neyman et Pearson.
3. Donnez une réponse au problème de test pour l'application numérique suivante :

$$\lambda_0 = 2 \quad \lambda_1 = 1 \quad \theta = 3 \quad n = 10 \quad \alpha = 0,05 \quad \sum_{i=1}^{10} x_i^3 = 18.$$

Exercice 3 Tests entre deux hypothèses simples de paramètres multidimensionnels.

La variable aléatoire X suit une loi normale $\mathcal{N}(\mu, \sigma)$. Soit (X_1, \dots, X_n) un échantillon de taille n de loi parente X .

En utilisant la méthode de Neyman et Pearson, déterminer la forme de la région critique du test suivant :

$$\begin{cases} H_0 : \mu = \mu_0 & \sigma = \sigma_0 \\ H_1 : \mu = \mu_1 & \sigma = \sigma_1 \end{cases}.$$

Exercice 4 Modèle linéaire : cas des erreurs centrées et non corrélées.

Nous considérons une variable d'intérêt Y et k variables exogènes (X_1, \dots, X_k) que nous avons pu observer sur un échantillon de taille n . Pour l'observation i , nous avons donc le vecteur ligne $(Y_i, X_{1,i}, \dots, X_{k,i})$. Considérons un modèle linéaire :

$$\mathbf{Y} = X\boldsymbol{\theta} + \boldsymbol{\epsilon}, \tag{1}$$

où X est la matrice de taille (n, k) des données exogènes où chaque ligne est constituée par un individu et chaque colonne est associée à l'une des variables X_k que nous avons observées, $\boldsymbol{\theta}$ est un vecteur de k paramètres inconnus et $\boldsymbol{\epsilon}$ un vecteur aléatoire de taille n .

Nous faisons uniquement les deux hypothèses suivantes sur la loi du vecteur $\boldsymbol{\epsilon}$:

(H1) $\mathbb{E}[\boldsymbol{\epsilon}] = 0$.

(H2) $\text{Var}[\boldsymbol{\epsilon}] = \sigma^2 I_n$, où σ est inconnu et est de ce fait un paramètre additionnel du modèle.

(H3) $X'X \in \mathcal{GL}_k(\mathbb{R})$.

Nous notons $[X]$, le sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^n engendré par les colonnes de la matrice X . Pour F un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^n , nous notons P_F le projecteur orthogonal sur F .

1. Déterminer $\hat{\theta}$ l'estimateur des moindres carrés du vecteur de paramètres θ du modèle (1). Préciser le biais et la variance de $\hat{\theta}$ ainsi qu'une expression du projecteur $P_{[X]}$ à l'aide de la matrice X .
2. Nous nous intéressons aux propriétés du carré moyen résiduel, $\frac{1}{n-k} \|\mathbf{Y} - X\hat{\theta}\|^2$, en tant qu'estimateur $\hat{\sigma}^2$ du paramètre σ^2 .
 - a. Montrer que $(n-k)\hat{\sigma}^2 = \text{Tr}(\epsilon' P_{[X]^\perp} \epsilon)$.
 - b. En déduire que $(n-k)\mathbb{E}[\hat{\sigma}^2] = \sigma^2 \text{Tr}(P_{[X]^\perp} \mathbb{E}[\epsilon'\epsilon])$.
 - c. Conclure.
3. $\hat{\theta}$ et $\hat{\sigma}^2$ sont-ils corrélés ?
4. L'objectif est de montrer que l'estimateur des moindres carrés $\hat{\theta}$ est l'unique estimateur linéaire sans biais optimal parmi tous les estimateurs linéaires sans biais (Théorème de Gauss-Markov). L'optimalité signifie que pour tout autre estimateur linéaire sans biais $\tilde{\theta}$ de θ :

$$\text{Var}[\tilde{\theta}] - \text{Var}[\hat{\theta}] \in \mathcal{S}_n^+. \quad (2)$$

- a. Soit $\tilde{\theta}$ un estimateur linéaire sans biais de θ . Justifier qu'il existe une matrice M de taille (k, n) telle que $\tilde{\theta} = MY$. Montrer que $MX = I_k$.
- b. Trouver une matrice T de taille (k, n) telle que $\hat{\theta} = TP_{[X]}Y$.
- c. Montrer que $\tilde{\theta} = \hat{\theta} + MP_{[X]^\perp}Y$ et que les deux termes du membre de droite de l'équation précédente ne sont pas corrélés. En déduire le théorème de Gauss-Markov.

Exercice 5 Moindres carrés généralisés

Nous considérons une variable d'intérêt Y et k variables exogènes (X_1, \dots, X_k) que nous avons pu observer sur un échantillon de taille n . Pour l'observation i , nous avons donc le vecteur ligne $(Y_i, X_{1,i}, \dots, X_{k,i})$. Considérons un modèle linéaire :

$$\mathbf{Y} = X\theta + \epsilon, \quad (3)$$

où X est la matrice de taille (n, k) des données exogènes où chaque ligne est constituée par un individu et chaque colonne est associée à l'une des variables X_k que nous avons observées, θ est un vecteur de k paramètres inconnus et ϵ un vecteur aléatoire de taille n .

Nous faisons uniquement les deux hypothèses suivantes sur la loi du vecteur ϵ :

- (H1) $\mathbb{E}[\boldsymbol{\epsilon}] = 0$.
- (H2) $\text{Var}[\boldsymbol{\epsilon}] = \sigma^2 \Sigma$, où Σ est une matrice connue et σ est inconnu ce qui en fait un paramètre additionnel du modèle.
- (H3) $X'X \in \mathcal{GL}_k(\mathbb{R})$.

1. Déterminer l'estimateur $\hat{\boldsymbol{\theta}}$ des moindres carrés ordinaires du vecteur de paramètre $\boldsymbol{\theta}$ du modèle 3, puis calculer son biais ainsi que sa variance.
2. L'espace vectoriel \mathbb{R}^n est désormais muni de la métrique définie par la distance suivante :

$$\forall(\mathbf{y}_1, \mathbf{y}_2) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n, \quad \|\mathbf{y}_1 - \mathbf{y}_2\|_{\Sigma}^2 = (\mathbf{y}_1 - \mathbf{y}_2)' \Sigma^{-1} (\mathbf{y}_1 - \mathbf{y}_2). \quad (4)$$

Vérifier que l'équation (5) suivante permet bien de définir un unique estimateur des moindres carrés généralisés $\hat{\boldsymbol{\theta}}_{\mathcal{G}}$.

$$\hat{\boldsymbol{\theta}}_{\mathcal{G}} = \underset{\boldsymbol{\theta} \in \mathbb{R}^k}{\text{argmin}} (\|\mathbf{Y} - X\boldsymbol{\theta}\|_{\Sigma}^2). \quad (5)$$

Donner l'expression de $\hat{\boldsymbol{\theta}}_{\mathcal{G}}$, son espérance et sa variance.

3. Retrouver le résultat de la question 2. en utilisant les changements de variable $\tilde{\mathbf{Y}} = \Sigma^{-1/2} \mathbf{Y}$, $\tilde{X} = \Sigma^{-1/2} X$ et $\tilde{\boldsymbol{\epsilon}} = \Sigma^{-1/2} \boldsymbol{\epsilon}$, avec $\Sigma^{-1/2}$ est l'unique matrice définie positive dont le carré est égal à Σ^{-1} , puis en appliquant le théorème de Gauss-Markov, démontré à l'exercice 1, au modèle (6) ci-dessous.

$$\tilde{\mathbf{Y}} = \tilde{X}\boldsymbol{\theta} + \tilde{\boldsymbol{\epsilon}}, \quad (6)$$

4. En déduire une généralisation du théorème de Gauss-Markov au cas de l'estimation par moindres carrés généralisés ainsi que l'optimalité de l'estimateur $\hat{\boldsymbol{\theta}}_{\mathcal{G}}$ parmi la classe des estimateurs linéaires sans biais de $\boldsymbol{\theta}$.
5. Comparer la variance de $\hat{\boldsymbol{\theta}}$ et $\hat{\boldsymbol{\theta}}_{\mathcal{G}}$. Quelle est l'inégalité matricielle associée ?
6. Trouver un estimateur sans biais de σ^2 .